

MELFA

RV-13F  
RV-13FL

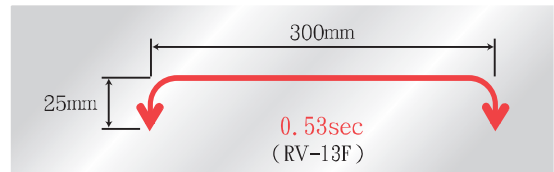
垂直13kg  
機型

RV-13F  
RV-13FL



可搬重量13kg的RV-F系列新登場。藉由最新的伺服控制、手臂構造的最佳化，實現高速・高精度・高負荷動作。藉由最佳的手臂長度及更寬的6軸關節可動範圍，可以對應更寬廣的設計佈局。由於耐環境規格，可以不選擇設置環境，適用更寬廣的用途。機械部品的搬送、電氣部品的組裝以外也對應醫藥、食品等的裝箱等種種作業。

- 等級最高的高速動作  
【最大合成速度10.5m/s(RV-13F)】
- 標準循環時間  
【0.53s(RV-13F)】
- 旋轉軸動作範圍±190度。
- 環境規格【標準：IP40、油霧：IP67、無塵：ISO CLASS 3】
- 符合各種規格  
符合歐洲機械指令(CE)。規格對應為特殊機型。請向銷售人員洽詢。

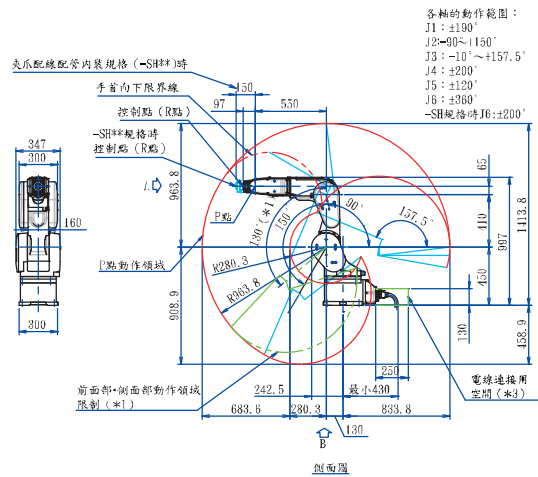
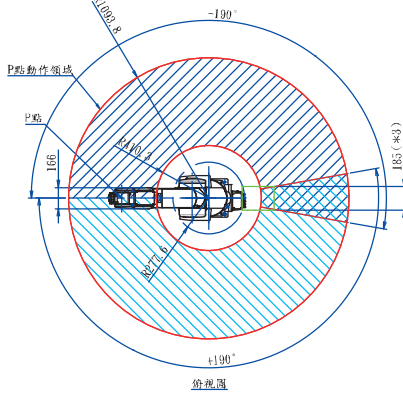


規格

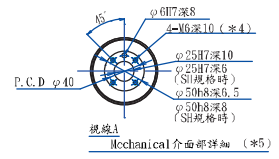
型 式		單位	RV-13F(M)(C)	RV-13FL(M)(C)
環境規格			標準/油霧/無塵	
保護等級			IP40 (標準) / IP67 (油霧) *1 / ISO CLASS 3 *7	
安裝姿勢			放置地板、天吊 (壁掛 *2)	
構造			垂直多關節型	
動作自由度			6	
驅動方式			AC伺服馬達	
位置檢出方式			絕對型編碼器	
可搬重量		kg	最大13(額定12) *8	
手臂長度		mm	410+550	565+690
最大到達半徑		mm	1094	1388
動作範圍	J 1	度	380 (±190)	
	J 2		240 (-90~+150)	
	J 3		167.5 (-10~+157.5)	
	J 4		400 (±200)	
	J 5		240 (-120~+120)	
	J 6		720 (±360)	
最大速度	J 1	度/s	290	234
	J 2		234	164
	J 3		312	219
	J 4		375	375
	J 5		375	375
	J 6		720	720
最大合成速度 *3		mm/sec	10450	9700
循環時間 *4		sec	0.53	0.68
位置往返精度		mm	±0.05	
周圍溫度		°C	0~40	
本體重量		kg	120	130
容許力矩	J 4	Nm	19.3	
	J 5		19.3	
	J 6		11	
容許慣性	J 1	kgm <sup>2</sup>	0.47	
	J 5		0.47	
	J 6		0.14	
工具配線			夾爪輸入8點/輸出8點 多機能夾爪及感應器用信號線 LANx1 (100BASE-TX) *5	
工具空壓配管			1次: φ6x2條 2次: φ4x8條、φ4x4條 (手首內裝時)	
機器間電線			7m (兩端接頭連接)	
連接控制器 *6			CR750-D/Q、CR751-D/Q	

外形尺寸圖・動作範圍圖

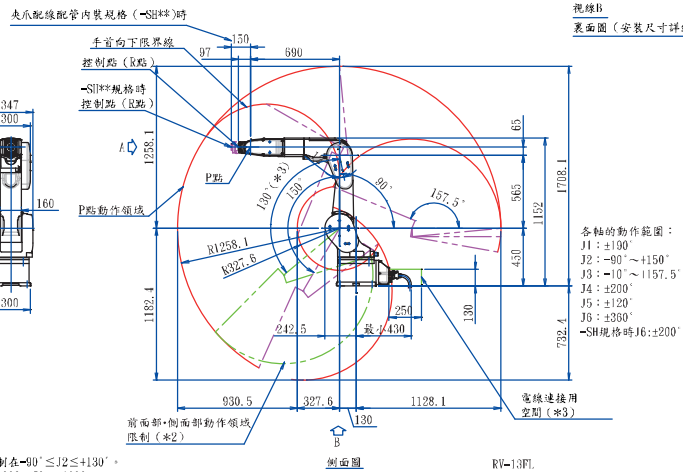
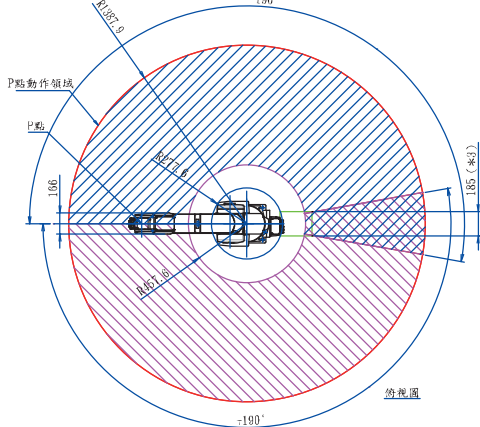
RV-13F



共通部分



RV-13FL



- \*1: 前面部・側面部動作領域: 當J1軸的角度在 $J1 \geq +120^\circ$  或  $J1 \leq -130^\circ$ , J2軸的動作領域被限制在 $-90^\circ \leq J2 \leq +130^\circ$ 。
- \*2: 前面部動作領域限制: 當J1軸的角度在 $J1 \geq +130^\circ$  或  $J1 \leq -140^\circ$ , J2軸的動作領域被限制在 $-90^\circ \leq J2 \leq +130^\circ$ 。
- \*3: 請確認電線連接用空間, 方便機器間電線連接。
- \*4: 螺絲鎖緊深 $10 \sim 30$ mm。
- \*5: SH的詳細規格請參照標準規格書。

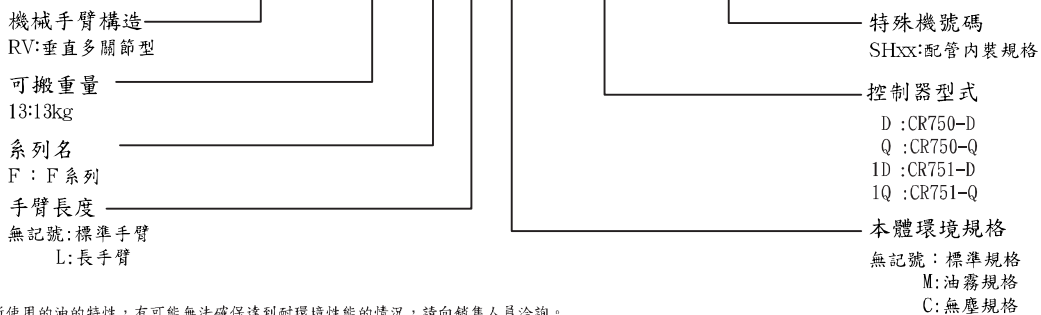
配管內裝規格 (\*1)

配管內裝可能機器	型名(特殊機號碼)				
	-SH01	-SH02	-SH03	-SH04	-SH05
空壓 $\phi 4$	$\bigcirc (\times 4)$	-	-	$\bigcirc (\times 2)$	$\bigcirc (\times 2)$
夾爪輸入8點	$\bigcirc$	$\bigcirc$	-	-	$\bigcirc$
視覺感應器 (*2)	-	$\bigcirc$	$\bigcirc$	$\bigcirc$	$\bigcirc$
力覺感應器	-	$\bigcirc$	$\bigcirc$	$\bigcirc$	-
電動夾爪	-	(使用其中一個)		$\bigcirc$	-

- \*1) J6軸動作範圍為 $\pm 200^\circ$ 。保護等級為IP40。
- \*2) 內裝的視覺感應器用電線, 與COGNEX公司製In-Sight EZ連接後確認過動作。



RV-13FLC-1D-SH01



- \*1: 依據客戶所使用的油的特性, 有可能無法確保達到耐環境性能的情況, 請向銷售人員洽詢。
- \*2: 壁掛規格為限制J1軸動作範圍的特殊規格。
- \*3: 全軸合成時在mechanical介面的值。
- \*4: 在上下25mm、水平300mm的往返動作、負荷5kg的值。
- \*5: 可以當做前代機型的預備線 (0.13sq 4對線) 使用。有連接到前手臂內。
- \*6: 請針對用途選擇適合的控制器。CR750-D: 獨立機型、CR750-Q: iQ Platform對應機型。
- \*7: 無塵度的保護必須在無塵室的垂直層流式0.3m/s和ROBOT內部吸引的條件下成立。吸引用 $\phi 8$ 的連接器在底座後面。
- \*8: 最大可搬重量是指在Mechanical介面姿勢向下(針對鉛直 $\pm 10^\circ$ )限制下可以搭載的可能重量。