

【最新情報】

## 三菱電機機械手臂—視覺化程式設計功能



### 使用者的煩惱

擔心沒有專業知識就無法設定

機械手臂的程式好難好複雜

果然程式好難...

沒有信心能夠讓它動起來

## 為煩惱獻上提案

「視覺化程式設計功能」這是一種透過排列程式功能塊，直觀地設計機械手臂程式的方法。即使是初次使用機械手臂的使用者也可以輕鬆操作，無需擔心程式編寫問題。



### 「視覺化程式設計功能」是甚麼？

這是一種將程式功能塊以連接方式排列的程式設計方法，可以清楚顯示機械手臂將如何動作。



接下來將對機械手臂動作設定的軟體，以及該如何操作進行說明。



### 使用的軟體

視覺化程式設計功能，可利用機械手臂控制軟體 **RT ToolBox3** 進行操作與使用。




## 機械手臂的操作流程


從這邊開始，會用3個STEP說明RT ToolBox3的使用方式，以及機械手臂的動作內容。

### STEP 1 啟用視覺化程式設計功能


1 RT ToolBox3啟動後，點選[工作區] → [選項]



2 勾選[視覺程式]的[使用]選項，將RT ToolBox3關閉再重新啟動。



這樣子就完成了視覺化程式設計功能的啟動設定。



### STEP 2 新建視覺化程式

1 選擇一個新專案，並在[線上或離線狀態] → [視覺程式]，然後按下右鍵，選擇[新增]。



2 點選[新增]



3 此時視覺化程式設計的畫面即可顯示出來。



您也可以建立新的用戶模板。建立的程式檔案將會保存在「工作區建立資料夾\專案名稱\Program」中。



**STEP 3 配置程式功能塊**

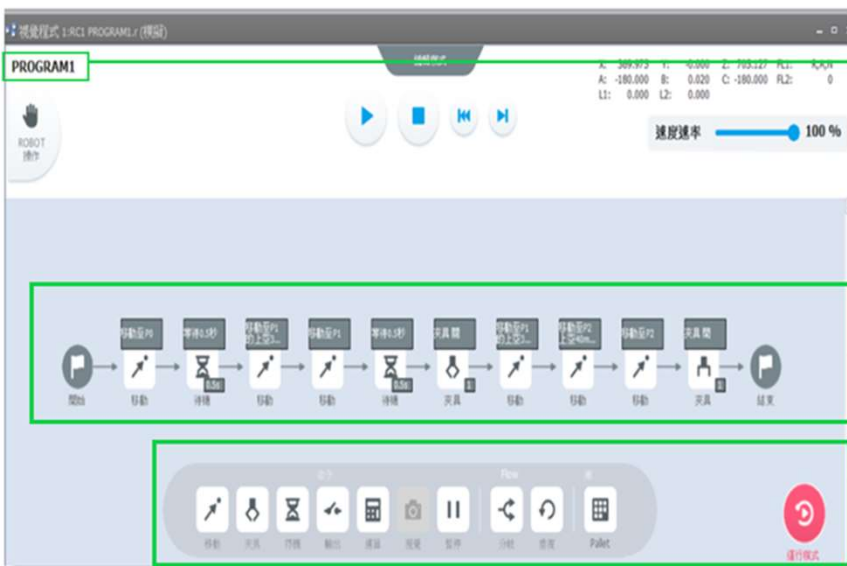


根據機械手臂的動作，排列程式功能塊，便可輕鬆進行設定。

有關如何放置功能塊的詳細資訊，請參閱第 3 頁上的「如何移動功能塊」。



**RT ToolBox3 的介面功能**



**程式名稱**

用途：顯示程式名稱

**程式區域**

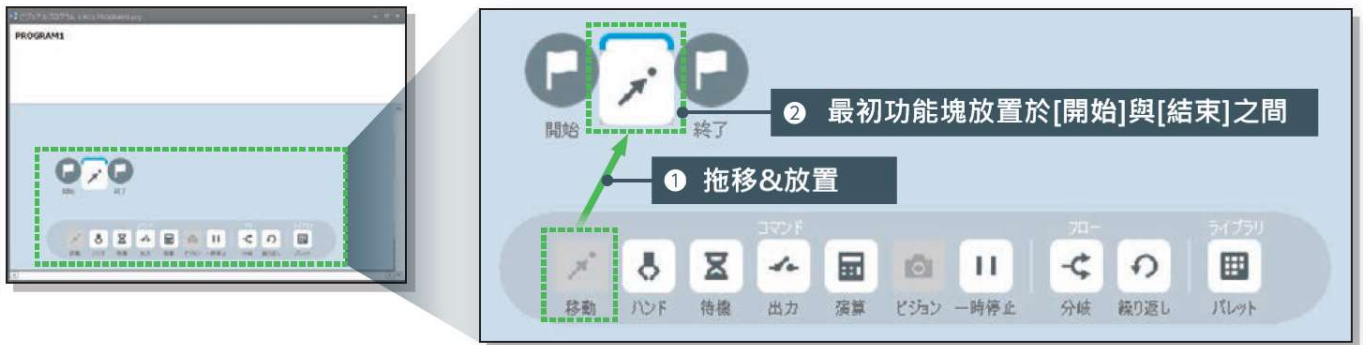
程式製作、顯示的區域  
用途：按照想動作的順序排列功能塊

**功能塊面板**

可選擇程式功能塊  
用途：在編輯模式時，將需要的程式功能塊拖曳至[程式區域]中。

## 程式功能塊移動方式

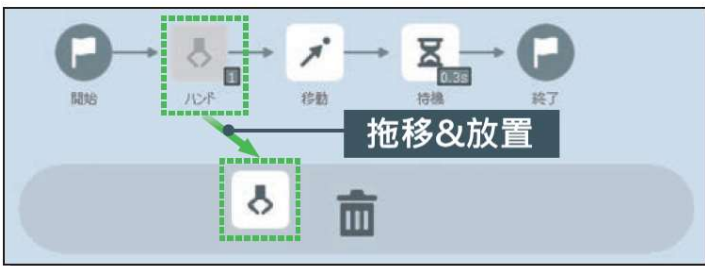
### 添加功能塊



從[功能塊面板]將功能塊拖移&放置在[程式區域]中，並按照想要的順序排列。  
已經放置好的功能塊也能透過拖移的方式簡單的更換順序。

### 刪除功能塊

若要移除功能塊，將功能塊從[程式區域]中拖移至下方[垃圾桶]圖示區域放置即可。



注)一旦清除功能塊後，無法透過返回功能復原。

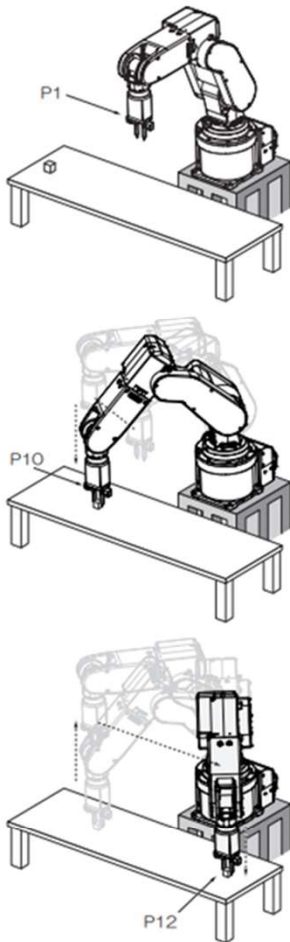
### 功能塊的詳細設定

點擊配置完成的功能塊，可開啟詳細功能頁面進行功能調整。



## 搬運應用程式範例

從P1開始，將物體從P10的位置拿取後，搬移至P12的位置擺放。



**HOME點姿勢**：前往P1點，並開啟夾爪



**夾取物品**：抓取P10的物品



**物品放置**：於P12放置物品

